

MODELISATION DES LIAISONS

LES LIAISONS -02-

TD 11-02

Référence au programme

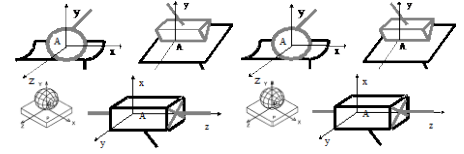
1- Modélisation des liaisons et des Actions Mécaniques.
1-1 Modélisations des Liaisons

S.T.I

Référence au module

Module 1 : modélisation des Liaisons

Retrouver le nom de la liaison associée au tableau des mobilités.
(1 = mouvement; 0 = pas de mouvement)



Nom de la liaison	Degrés de liberté												
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	0	R _x	1	T _y	0	R _y	0	T _z	0	R _z	0
T _x	0	R _x	1										
T _y	0	R _y	0										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	0	R _x	1	T _y	0	R _y	1	T _z	0	R _z	1
T _x	0	R _x	1										
T _y	0	R _y	1										
T _z	0	R _z	1										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	1	R _x	1	T _y	0	R _y	1	T _z	0	R _z	1
T _x	1	R _x	1										
T _y	0	R _y	1										
T _z	0	R _z	1										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>1</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	0	R _x	1	T _y	1	R _y	1	T _z	1	R _z	1
T _x	0	R _x	1										
T _y	1	R _y	1										
T _z	1	R _z	1										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>1</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	1	R _x	1	T _y	0	R _y	1	T _z	1	R _z	0
T _x	1	R _x	1										
T _y	0	R _y	1										
T _z	1	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	1	R _x	0	T _y	1	R _y	1	T _z	0	R _z	1
T _x	1	R _x	0										
T _y	1	R _y	1										
T _z	0	R _z	1										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	0	R _x	0	T _y	0	R _y	1	T _z	0	R _z	0
T _x	0	R _x	0										
T _y	0	R _y	1										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>1</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	1	R _x	0	T _y	0	R _y	1	T _z	1	R _z	0
T _x	1	R _x	0										
T _y	0	R _y	1										
T _z	1	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>1</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	0	R _x	1	T _y	1	R _y	0	T _z	1	R _z	0
T _x	0	R _x	1										
T _y	1	R _y	0										
T _z	1	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	0	R _x	1	T _y	1	R _y	1	T _z	0	R _z	1
T _x	0	R _x	1										
T _y	1	R _y	1										
T _z	0	R _z	1										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	1	R _x	0	T _y	1	R _y	1	T _z	0	R _z	0
T _x	1	R _x	0										
T _y	1	R _y	1										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	1	R _x	0	T _y	0	R _y	0	T _z	0	R _z	0
T _x	1	R _x	0										
T _y	0	R _y	0										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	1	R _x	0	T _y	1	R _y	0	T _z	0	R _z	1
T _x	1	R _x	0										
T _y	1	R _y	0										
T _z	0	R _z	1										

Nom de la liaison	Degrés de liberté												
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	1	R _x	1	T _y	1	R _y	1	T _z	0	R _z	1
T _x	1	R _x	1										
T _y	1	R _y	1										
T _z	0	R _z	1										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	0	R _x	0	T _y	1	R _y	0	T _z	0	R _z	0
T _x	0	R _x	0										
T _y	1	R _y	0										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>1</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	1	R _x	0	T _y	0	R _y	1	T _z	1	R _z	1
T _x	1	R _x	0										
T _y	0	R _y	1										
T _z	1	R _z	1										
R : T et R combinés.	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	1	R _x	1	T _y	0	R _y	0	T _z	0	R _z	0
T _x	1	R _x	1										
T _y	0	R _y	0										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>1</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	0	R _x	1	T _y	0	R _y	1	T _z	1	R _z	1
T _x	0	R _x	1										
T _y	0	R _y	1										
T _z	1	R _z	1										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	1	R _x	1	T _y	0	R _y	0	T _z	0	R _z	0
T _x	1	R _x	1										
T _y	0	R _y	0										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	1	R _x	0	T _y	0	R _y	0	T _z	0	R _z	0
T _x	1	R _x	0										
T _y	0	R _y	0										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	0	R _x	1	T _y	1	R _y	1	T _z	0	R _z	1
T _x	0	R _x	1										
T _y	1	R _y	1										
T _z	0	R _z	1										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>1</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	0	R _x	0	T _y	0	R _y	0	T _z	1	R _z	0
T _x	0	R _x	0										
T _y	0	R _y	0										
T _z	1	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	0	R _x	0	T _y	0	R _y	0	T _z	0	R _z	1
T _x	0	R _x	0										
T _y	0	R _y	0										
T _z	0	R _z	1										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	0	R _x	0	T _y	0	R _y	0	T _z	0	R _z	0
T _x	0	R _x	0										
T _y	0	R _y	0										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>0</td><td>R_x</td><td>0</td></tr><tr><td>T_y</td><td>1</td><td>R_y</td><td>0</td></tr><tr><td>T_z</td><td>0</td><td>R_z</td><td>0</td></tr></table>	T _x	0	R _x	0	T _y	1	R _y	0	T _z	0	R _z	0
T _x	0	R _x	0										
T _y	1	R _y	0										
T _z	0	R _z	0										
.....	<table><tr><td>T_x</td><td>1</td><td>R_x</td><td>1</td></tr><tr><td>T_y</td><td>0</td><td>R_y</td><td>1</td></tr><tr><td>T_z</td><td>1</td><td>R_z</td><td>1</td></tr></table>	T _x	1	R _x	1	T _y	0	R _y	1	T _z	1	R _z	1
T _x	1	R _x	1										
T _y	0	R _y	1										
T _z	1	R _z	1										